



基本特点	工作原理	光电传感器
	外壳样式	扁平块
	光学工作原理	对射
	测量范围	边缘检测模式±3.25mm，直径检测模式6mm
	感应头安装距离	0~200mm
	光源	红色激光
	光斑尺寸	—
	指示灯	发射端（激光发射指示灯绿色）；接收端（光轴调整灯绿色，判定输出灯红色）
电气数据	线性度	±0.12%F.S.(设置距离20mm时)；±0.4%F.S.(设置距离100mm时)
	重复精度	1μm(设置距离20mm时)；3μm(设置距离100mm时)；5μm(设置距离200mm时)
	采样周期	—
	工作电压	12~24VDC±10%
	消耗电流	发射器：≤10mA，接收器：≤70mA
	通讯方式	485通讯16进制
	温度漂移特性	—
	保护电路	逆接保护
环境条件	工作环境温度	-10~45℃（无结冰，无凝露）
	储存温度	-20~+60℃
	工作环境湿度	35~85%RH（无凝露）
	储存湿度	35~85%RH（无凝露）
	环境照度	白炽灯≤3000Lux；太阳光≤10000Lux
	抗振性	10~55Hz，振幅1.5mm，X/Y/Z轴，各2小时
	防护等级	IP67
机械数据	连接方式	2x M8/4针连接器，带0.3m电缆
	尺寸	2x8.2x60x10.5mm
	材料	铝合金
	重量	—
	配件	支架和螺丝
	型号	ETD-0306

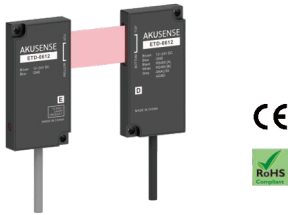
- 光纤
- 槽型
- 光电
- 激光
- 接近
- 位移
- 磁性
- 接触式
- 区域
- 超声波
- AI图像识别
- 读码器
- 振动倾角
- 温度
- RFID
- 安全门锁
- 气压表
- 通讯与连接
- 附件

选型指南

- 激光位移
- 三角测量
- TOF远距离
- 线激光
- 接触式位移
- 激光扫描测量仪
- 彩色共焦
- 激光纠偏
- 控制器
- 通讯器

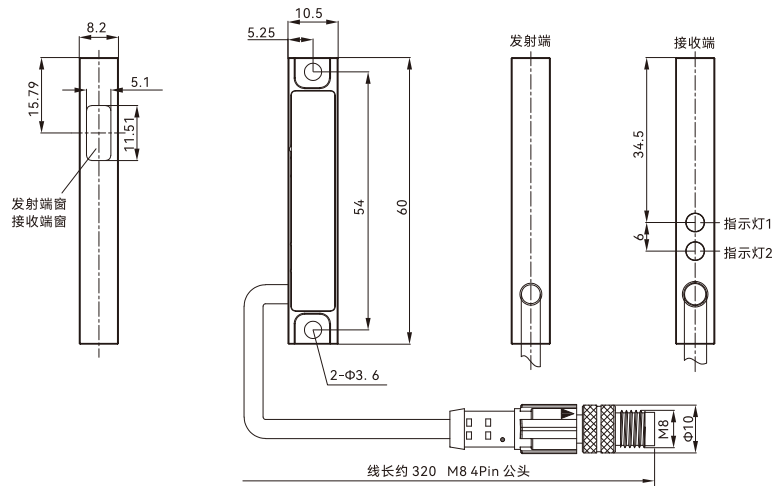
激光纠偏

ETD 系列

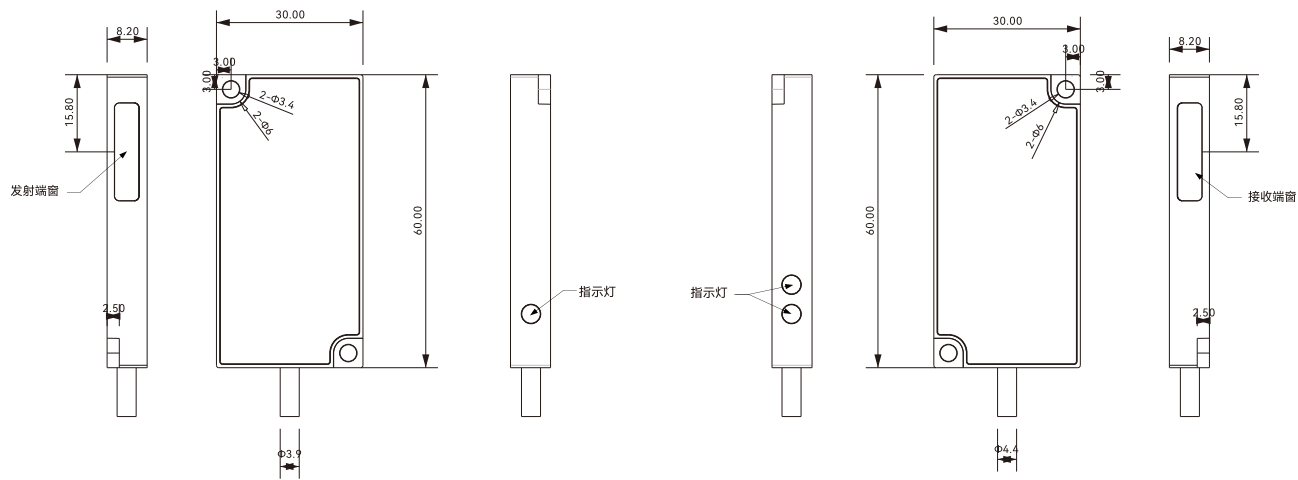


基本特点	工作原理	光电传感器
	外壳样式	扁平块
	光学工作原理	对射
	测量范围	边缘检测模式±6mm，直径检测模式12mm
	感应头安装距离	0～500mm
	光源	红色激光，650nm
	光斑尺寸	13x3.5mm
	指示灯	发射端（激光发射指示灯绿色）；接收端（光轴调整灯绿色，判定输出灯红色）
电气数据	线性度	±0.12%F.S.(设置距离20mm时)；±0.4%F.S.(设置距离100mm时)
	重复精度	1μm(设置距离20mm时)；3μm(设置距离100mm时)；5μm(设置距离500mm时)
	采样周期	1ms
	工作电压	12～24VDC±10%
	消耗电流	发射器：≤10mA，接收器：≤70mA
	通讯方式	485通讯16进制
	温度漂移特性	±0.03%/℃
	保护电路	逆接保护
环境条件	工作环境温度	－10～50℃
	储存温度	－20～60℃
	工作环境湿度	35～85%RH（无凝露）
	储存湿度	35～85%RH（无凝露）
	环境照度	白炽灯≤3000Lux；太阳光≤10000Lux
	抗振性	10～55Hz，振幅1.5mm，X/Y/Z轴，各2小时
	防护等级	IP50
	连接方式	2x M8/4针连接器，带0.3m电缆
机械数据	尺寸	2x8.2x60x30mm
	材料	铝合金
	重量	0.01kg
	配件	支架和螺丝
	型号	ETD-0612

ETD-0306

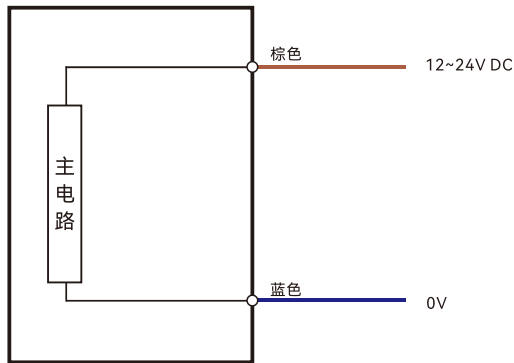


ETD-0612

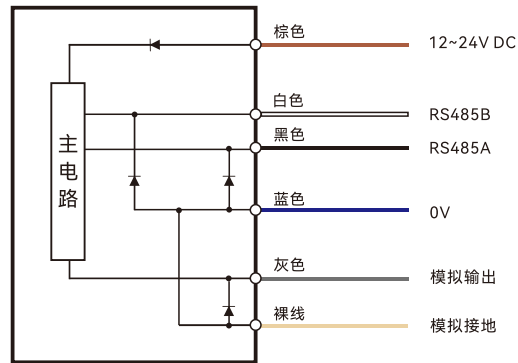


电路图

发射端



接收端



光纤

槽型

光电

激光

接近

位移

磁性

接触式

区域

超声波

AI图像识别

读码器

振动倾角

温度

RFID

安全门锁

气压表

通讯与连接

附件

选型指南

激光位移

三角测量

TOF远距离

线激光

接触式位移

激光扫描测量仪

彩色共焦

激光纠偏

控制器

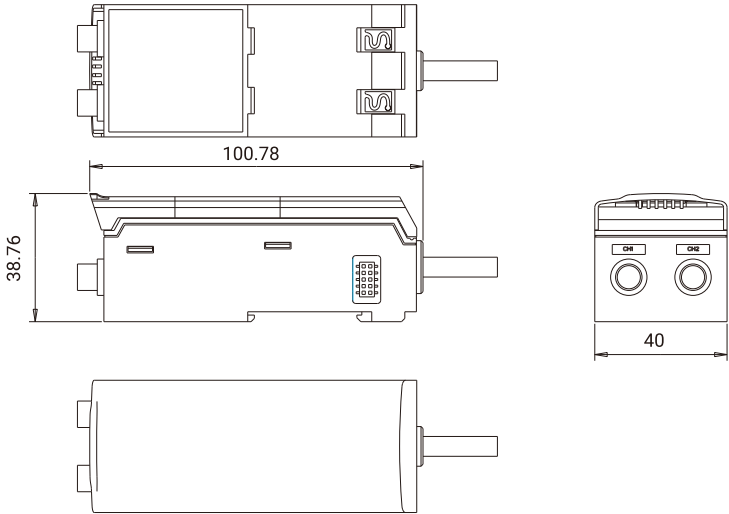
通讯器

CR-M02



安装方式	DIN导轨安装
工作电压	+24VDC±10%
单台控制器消耗电流	100mA以下（连接传感器时）
传感器连接台数	两对传感器
与传感器的通讯方式	RS485
控制器并联合数	最多16台控制器相连接
显示屏	240*240TFT屏
指示灯	输出1~3和功能指示灯红色
模拟输出	模拟输出电流4~20mA,电压0~5V可以切换
开关量输出	3通道输出，NO,NC,PO,PC可以切换
外部输入	3通道输入，NPN和PNP输入可选
显示分辨率	1 μm
显示范围	-99.999mm~99.999mm
保护结构	IP40
工作温度	10℃到+50℃
工作湿度	35%RH~85%RH
绝缘电阻	所有连接端子与外壳电阻在20MΩ以上
耐电压	所有连接端子与外壳耐电压AC 1000V
耐振动性	频率10~55HZ,1.5m双倍振幅，X,Y,Z三个方向各两个小时
耐冲击	98m/s ² （约10G）X、Y、Z方向各5次
型号	CR-M02

尺寸图 单位：mm





NEW!

	安装方式	DIN导轨安装
	工作电压	24V DC(10~30V DC)
	指示灯	PWR: 电源指示灯/绿色 RUN: 运行指示灯/绿色 ERR: 错误指示灯/红色 传感器通信指示灯: 红灯 (RTU 通信异常) Ethernet 口: (绿色) D-BUS: RTU 通信正常/绿灯 部分从站 RTU 通信异常/红绿灯交替 Ethernet 口 (绿色): 无 RTU 通信活动/灭 Ethernet 端口已建立有效网络连接/亮 Ethernet 端口处于网络活动状态/闪烁 Ethernet 端口未建立网络连接或端口异常/灭
	百兆 Ethernet 口	10/100Base-T (X) RJ45, 自动流速控制, 全双工模式, MDI/MDI-X 自动侦测
	烧录口	软件烧录端口, 采用间距为 2.0mm 的 8 位接线端子, 占左起 2-5 位
	Console 口	CLI 命令管理口,采用间距为 2.0mm 的 8 位接线端子, 占左起 6-8 位
	RS-485 串口	支持 2 路 RS-485 串口, 其中一路保留, 采用间距为 2.0mm 的 10 位接线端子, 串口占 4 位
	Reset 按键	复位键
	接入端子, 常温空载功耗	间距为2.0mm的10位接线端子, 电源占 2 位, 0.7w@10VDC 0.7w@20VDC 0.7w@30VDC
	常温满载功耗	0.7w@10VDC 0.7w@20VDC 0.7w@30VDC
	高温满载功耗	0.8w@10VDC 0.8w@20VDC 0.8w@30VDC
	工作温度	-40℃~75℃
	存储温度	-40℃~85℃
	工作湿度	5%~95% (No condensation)
	型号	CTM01-EC

光纤

槽型

光电

激光

接近

位移

磁性

接触式

区域

超声波

AI图像识别

读码器

振动倾角

温度

RFID

安全门锁

气压表

通讯与连接

附件

选型指南

激光位移

三角测量

TOF远距离

线激光

接触式位移

激光扫描测量仪

彩色共焦

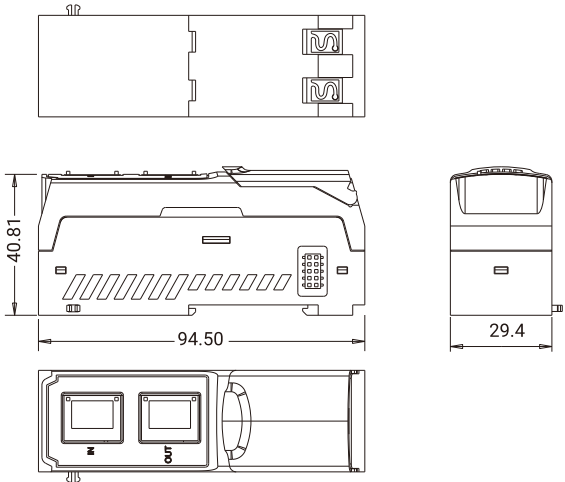
激光纠偏

控制器

通讯器

单位: mm

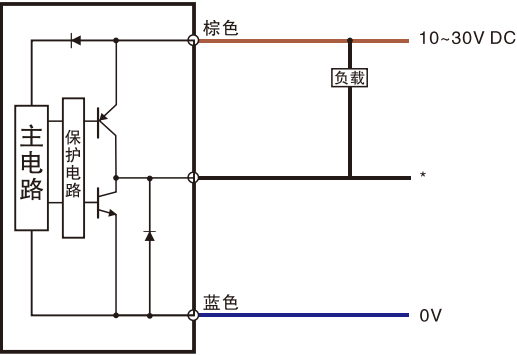
尺寸图



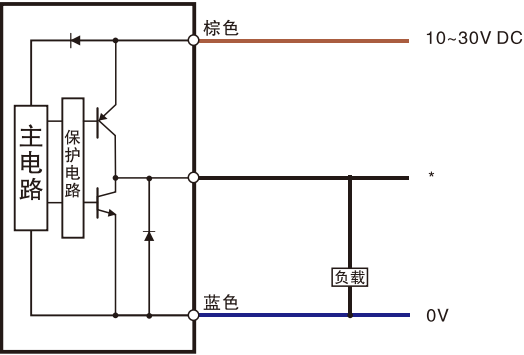
电路图

输入电路图

NPN输出



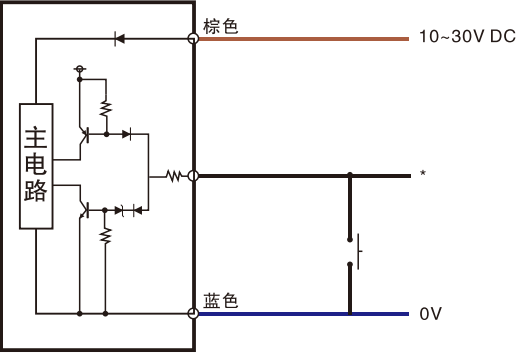
PNP输出



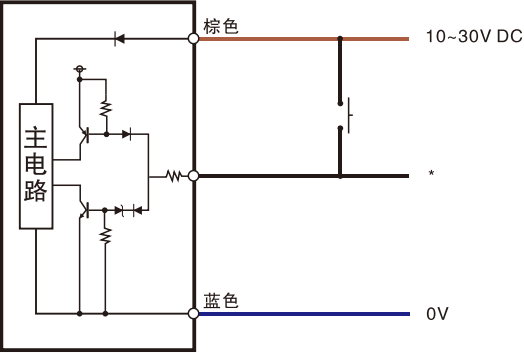
* 黑色 (HIGH 判定输出) / 白色 (LOW 判定输出) / 灰色 (GO 判定输出) / 绿色 (校验输入)

输出电路图

NPN输出



PNP输出



* 粉红色 (外部输入 1) / 黄色 (外部输入 2) / 粉红色·紫色 (外部输入 3) / 紫色 (外部输入 4)

光纤

槽型

光电

激光

接近

位移

磁性

接触式

区域

超声波

AI图像识别

读码器

振动倾角

温度

RFID

安全门锁

气压表

通讯与连接

附件

选型指南

激光位移

三角测量

TOF远距离

线激光

接触式位移

激光扫描测量仪

彩色共焦

激光纠偏

控制器

通讯器

光纤
槽型
光电
激光
接近
位移
磁性
接触式
区域
超声波
AI图像识别
读码器
振动倾角
温度
RFID
安全门锁
气压表
通讯与连接
附件

选型指南

激光位移
三角测量
TOF远距离
线激光
接触式位移
激光扫描测量仪
彩色共焦
激光纠偏
控制器
通讯器